

Information importante

Nouvelle adresse pour les notes de cours, exercices, et examens:

antonin.ravaux.web.ulb.be/enseignement

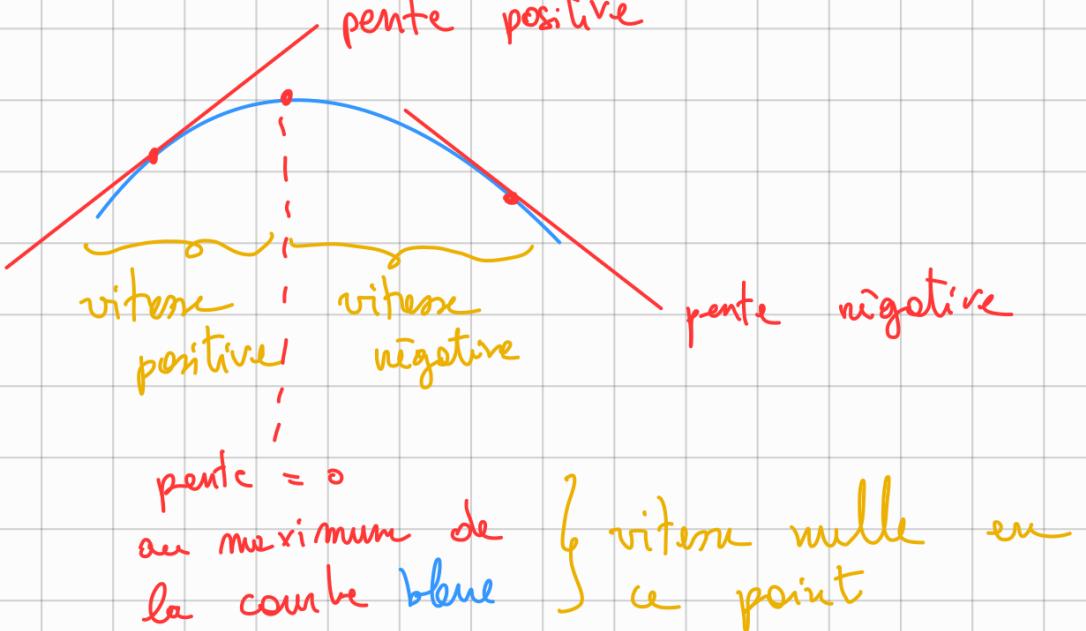
02/10/2023

F. Interprétation géométrique

Vitesse = dérivée de la position

= pente au point considéré

pente positive



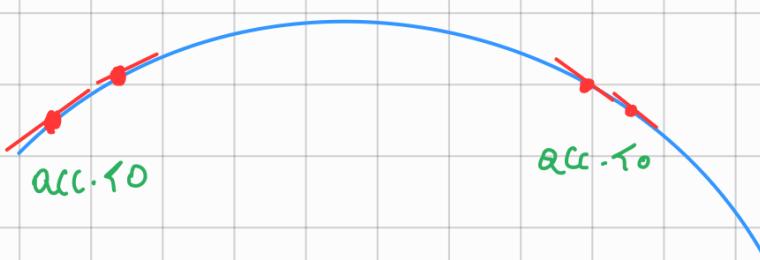
Récapitulatif :

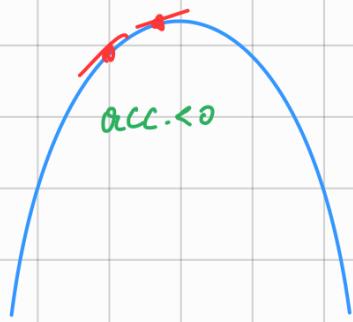
- si $x'(t) > 0$, $x(t)$ augmente
(fonction "croissante")
- si $x'(t) < 0$, $x(t)$ diminue
(fonction "décroissante")
- si $x'(t) = 0$, $x(t)$ est un
extremum. (ex.: maximum ou
un minimum).

Arcuation = dérivée seconde de la

position

= courbure au point considéré





courbure plus
importante !

De même pour une acc. positive :



accé. ici: <<

acc. ici

courbure faible \longleftrightarrow courbure élevée

Exemple de courbe telle que

l'accélération change de signe :

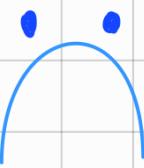


Truc mimétique :

$a > 0$ "convexe"

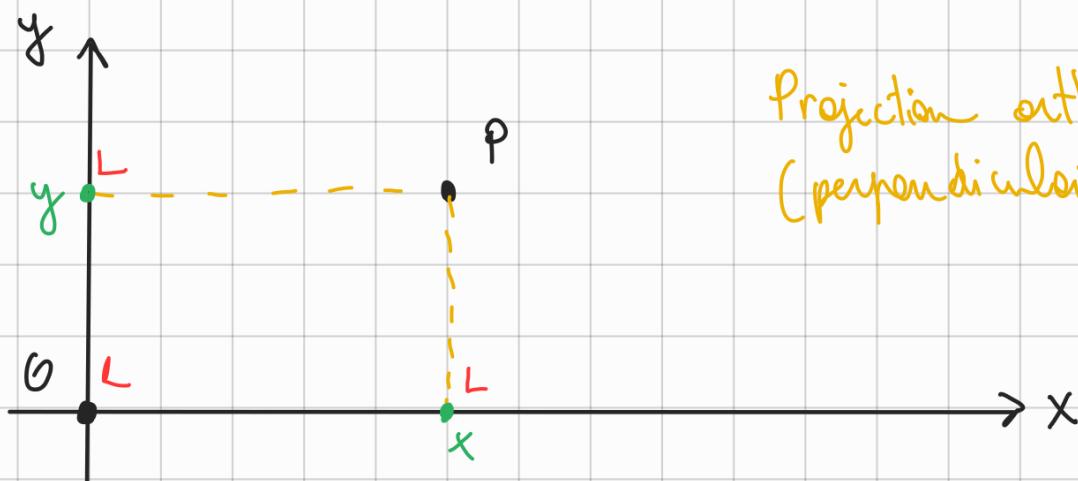


2.5 "concave"



2. Cinématique en 2 et 3 dimensions

A. Coordonnées cartésiennes en 2 d



Projection orthogonale
(perpendiculaire)

Système d'axes Oxy .

x et y sont les coordonnées du point

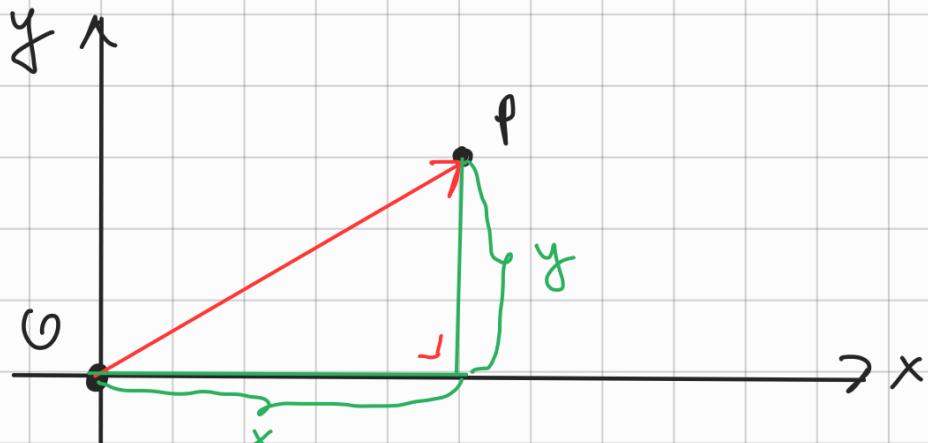
P dans le syst. d'axes Oxy .

B. Vecteur position

Définition : un vecteur est la donnée combinée d'une direction et

d'une longueur.

Exemple : le vecteur position



Direction : "de O à P "

longueur : distance de O à P .

$$\text{longueur} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Définition : les nombres x et y sont les
composantes du vecteur position.

Notations

- Vecteur position allant de O à P est noté \overrightarrow{OP} .
- Si x et y sont les composantes

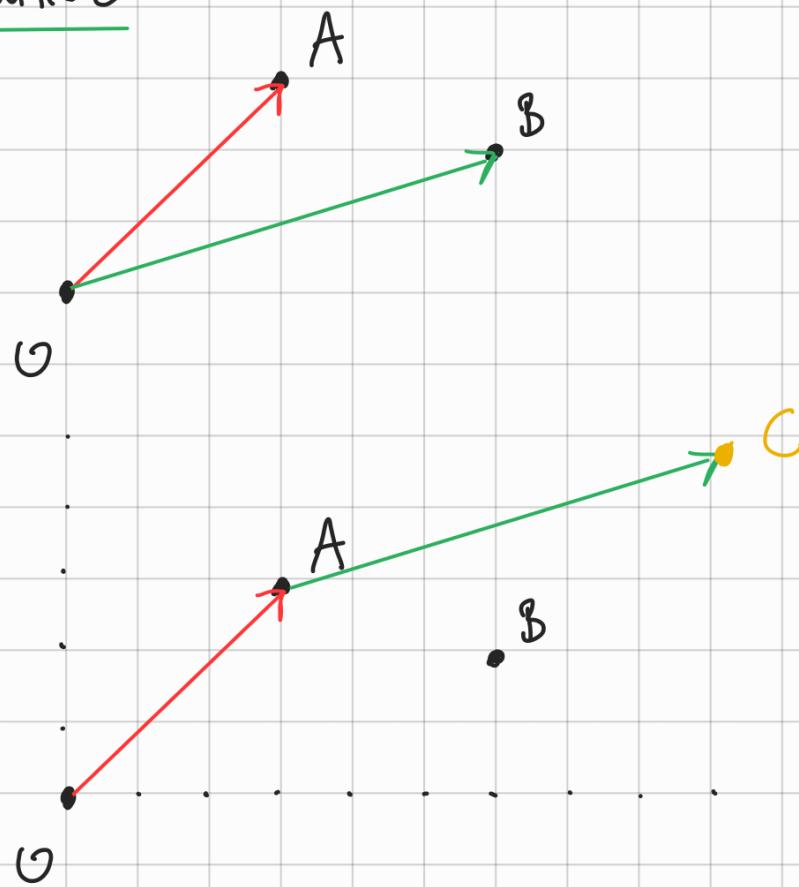
de \vec{OP} , on note

$$\vec{OP} = (x, y)$$

Alternative : $\vec{OP} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$.

C. Opérations de base

a. Addition



$$\vec{OC} = \vec{OA} + \vec{OB}$$

En composantes ?

$$\overrightarrow{OA} = (x_1, y_1)$$

$$x_1 = 3 \text{ cm}$$

$$y_1 = 3 \text{ cm}$$

$$\overrightarrow{OB} = (x_2, y_2)$$

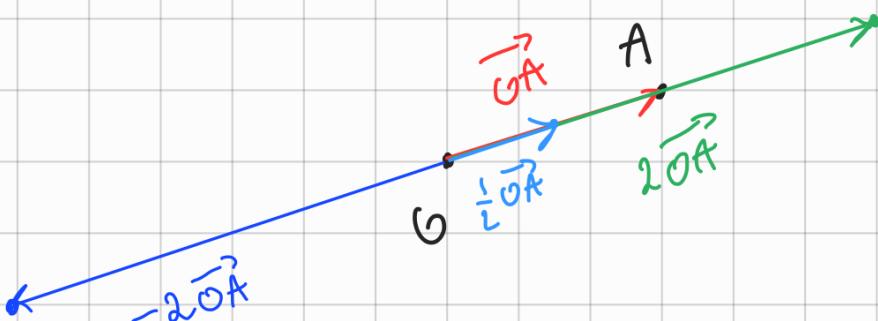
$$x_2 = 6 \text{ cm}$$

$$y_2 = 2 \text{ cm}$$

$$\overrightarrow{OC} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2) = (9 \text{ cm}, 5 \text{ cm})$$

Propriété : $\overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB}$

b. Multiplication par un nombre



En composantes :

$$a(x, y) = (ax, ay)$$

a (x, y) = (ax, ay)
 opération de multiplication implicite.
 $-2, -\frac{1}{2}, 1, 2, \dots$

Exemples : $\overrightarrow{OA} = (3 \text{ cm}, 1 \text{ cm})$

$$2 \vec{OA} = (6\text{cm}, 2\text{cm})$$

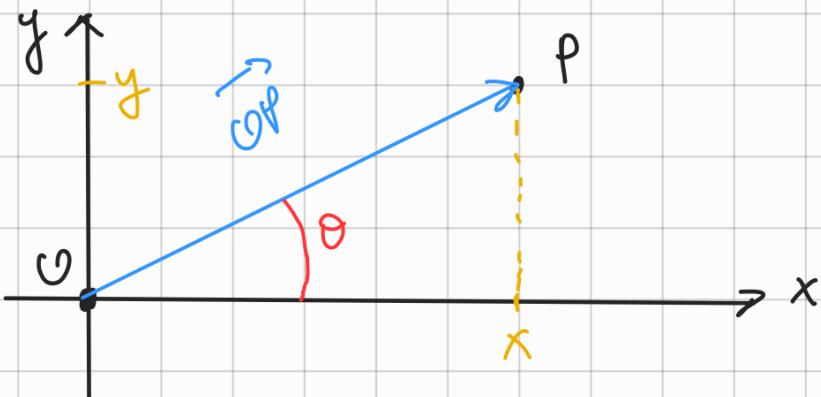
$$-2 \vec{OA} = (-6\text{cm}, -2\text{cm})$$

D. Décomposition norme / angle

Définition : la **norme** d'un vecteur \vec{OP}
est égale à sa longueur.

Notation : $\|\vec{OP}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$.

("Intensité", ...)



$$\begin{cases} x = \|\vec{OP}\| \cos \theta \\ y = \|\vec{OP}\| \sin \theta \end{cases}$$

Décomposition norme / angle : $\vec{OP} = \|\vec{OP}\| (\cos \theta, \sin \theta)$.