

(29/10/2023)

Remarque : unités de la fréquence.

$$\nu = \frac{1}{T} \Rightarrow [\nu] = T^{-1}$$

L_→ T = période

Unités SI: $s^{-1} = \text{Hz}$

Retour au MCU.

On a mainté la formule

$$v(t) = |\omega| R$$

$$(\sqrt{x^2} = |x|). \quad |x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases}$$

Comme $v(t)$ ne dépend pas de t , on note simplement v .

Interprétation de cette formule?

Δl = distance parcourue sur le cercle complet (1 tour complet)

Δt = temps correspondant.

Donc :

$$\Delta l = 2\pi R \quad \left(\text{circonférence d'un} \right. \\ \left. \text{cercle de rayon } R \right).$$

$$\Delta t = T \quad (\text{période}).$$

$$\text{Vitesse} = \frac{\Delta l}{\Delta t} = \frac{2\pi R}{T} = \omega R.$$

F. Produit scalaire

Définition : $\vec{A} = (A_x, A_y)$

$$\vec{B} = (B_x, B_y)$$

Le produit scalaire de \vec{A} avec \vec{B} est

défini par la formule :

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y$$

Exemple :

$$\vec{A} = (-1, 3)$$

$$\vec{B} = (42, 0)$$

$$\begin{aligned}\vec{A} \cdot \vec{B} &= \underbrace{(-1)(42)}_{-42} + \underbrace{(3)(0)}_0 \\ &= -42.\end{aligned}$$

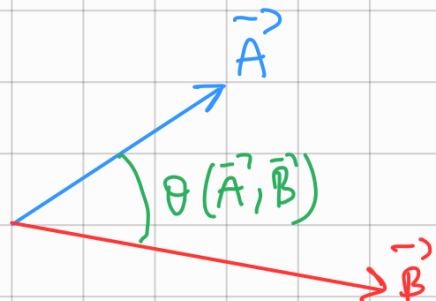
Propriété : la norme de \vec{A} vaut

$$\sqrt{\vec{A} \cdot \vec{A}}$$

Propriété : On peut aussi calculer le p.s. par la formule :

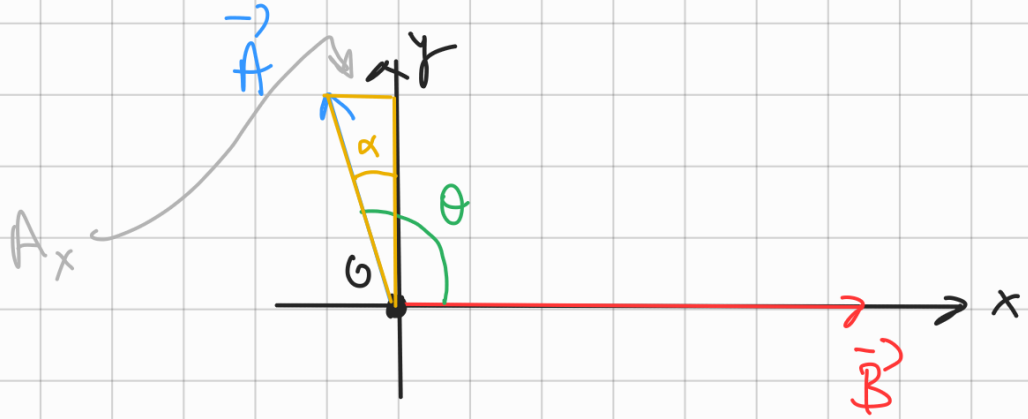
$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta(\vec{A}, \vec{B})$$

où $\theta(\vec{A}, \vec{B})$ est l'angle formé par les vecteurs \vec{A} et \vec{B} .



Example: $\vec{A} = (-1, 3)$

$$\vec{B} = (42, 0)$$



$$\alpha + \frac{\pi}{2} = \theta$$

$$\cos \theta = \cos \left(\alpha + \frac{\pi}{2} \right) = \sin \alpha$$

$$= \frac{A_x}{A}$$

$$A = \sqrt{(-1)^2 + 3^2} = \sqrt{10}$$

$$\Rightarrow \cos \theta = -\frac{1}{\sqrt{10}}$$

$$\vec{A} \cdot \vec{B} = AB \cos \theta$$

$$B = \sqrt{(42)^2 + 0^2} = 42$$

$$\Rightarrow \vec{A} \cdot \vec{B} = (\sqrt{10}) (42) \left(\frac{-1}{\sqrt{10}} \right) = -42$$

Wooden: $(-1, 42)$
 $(42, 1)$

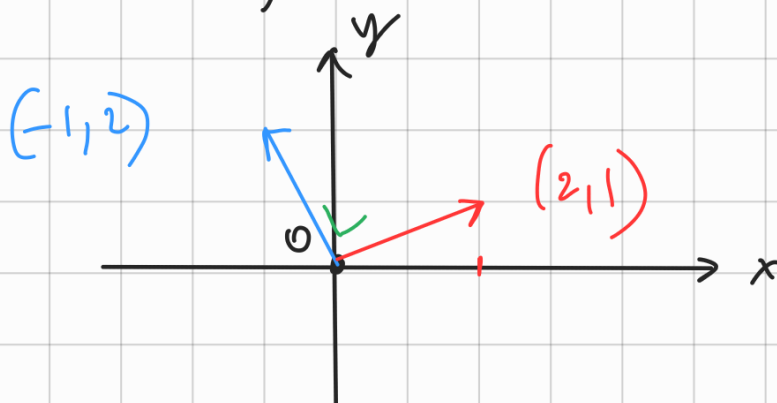
$$(-1)(42) + (42)(1) = 0.$$

Propriété: si \vec{A} et \vec{B} sont
perpendiculaires, alors

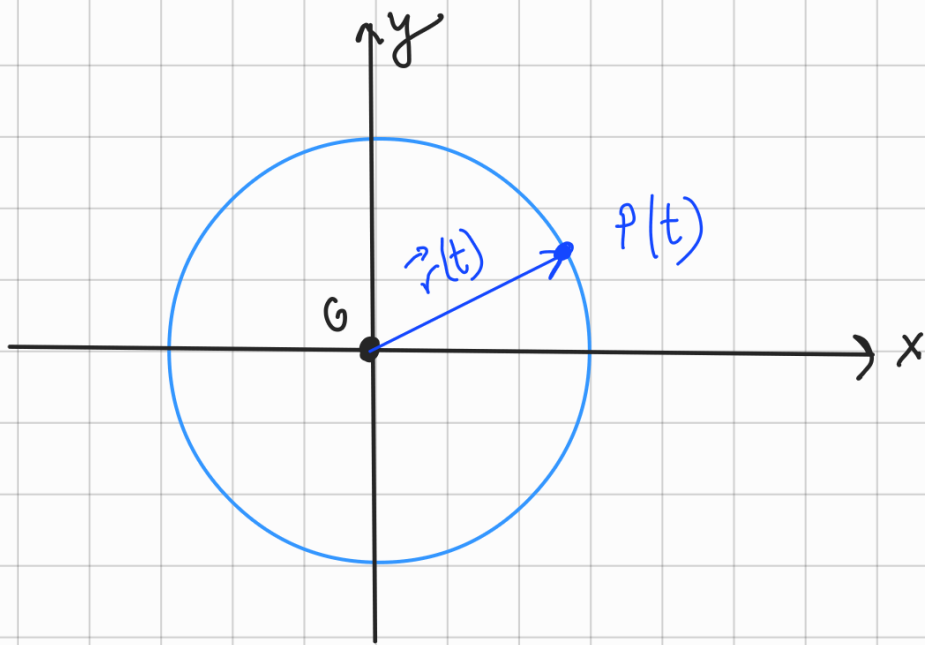
$$\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$$

(le réciproque est aussi vraie: si

$\vec{A} \cdot \vec{B} = 0 \Rightarrow \vec{A}$ et \vec{B} sont perpendi-
culaires).



Retour en MCU



On va supposer que $\omega > 0$.

$$\theta(t) = \omega t + \theta_0$$

\Rightarrow le point $P(t)$ tourne dans le sens antihorlogique.

Question : que vaut l'angle formé par $\vec{r}(t)$ et $\vec{v}(t)$?

Rappel :

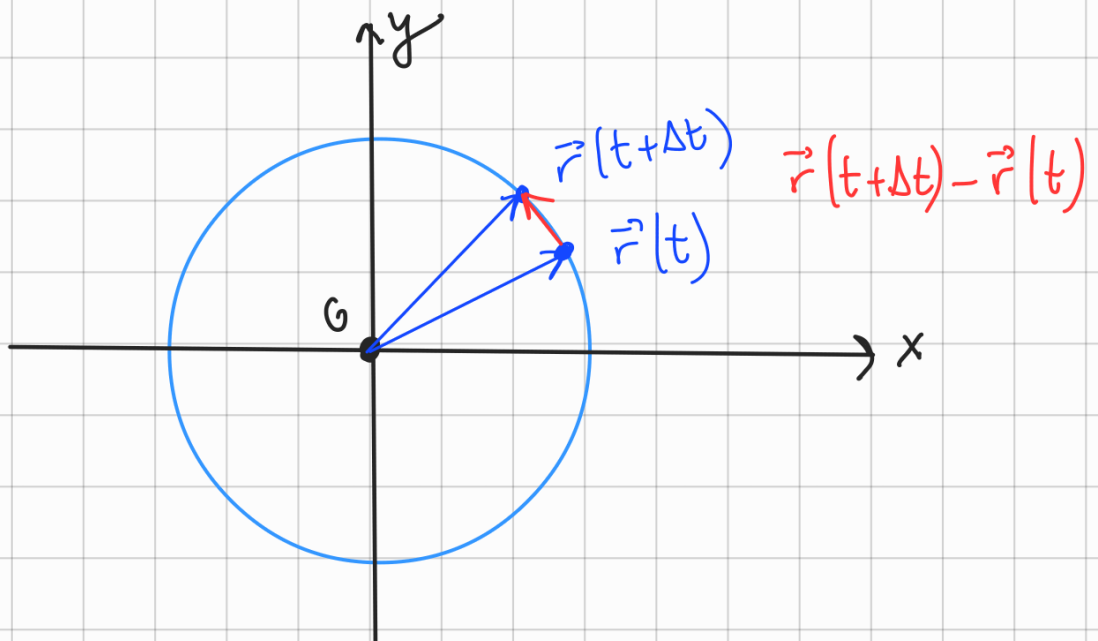
$$\vec{r}(t) = R \left(\cos(\omega t + \theta_0), \sin(\omega t + \theta_0) \right)$$

$$\vec{v}(t) = \omega R \left(-\sin(\omega t + \theta_0), \cos(\omega t + \theta_0) \right)$$

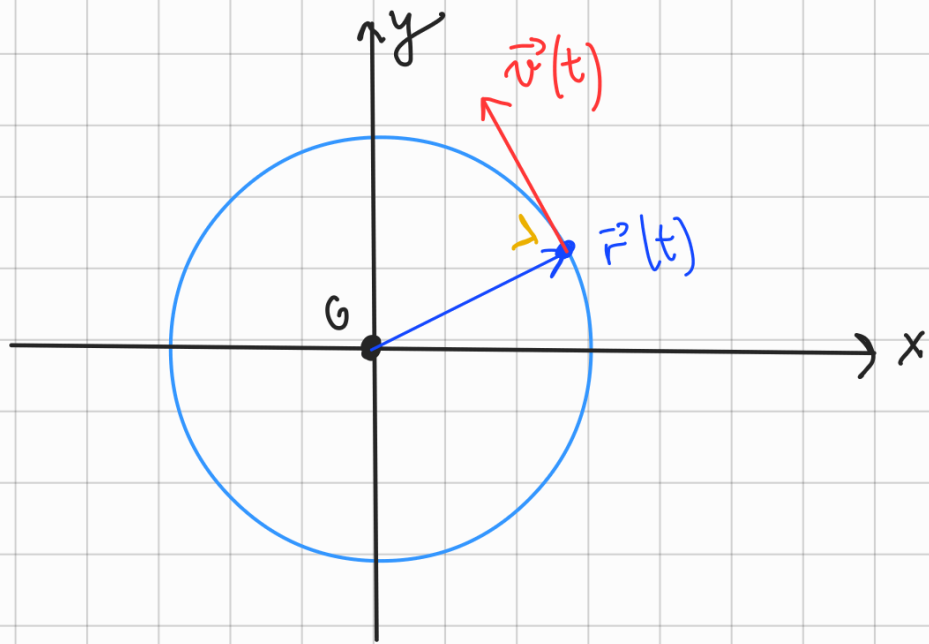
$$\Rightarrow \vec{r}(t) \cdot \vec{v}(t) = \left(R \cos(\omega t + \theta_0) \right) \left(\omega R (-\sin(\omega t + \theta_0)) \right)$$

$$\begin{aligned}
 & + (R \sin(\omega t + \theta_0)) (\omega R \cos(\omega t + \theta_0)) \\
 & = \omega R^2 \left(-\cos(\omega t + \theta_0) \sin(\omega t + \theta_0) \right. \\
 & \quad \left. + \sin(\omega t + \theta_0) \cos(\omega t + \theta_0) \right) \\
 & = 0.
 \end{aligned}$$

Conclusion : $\vec{r}(t)$ et $\vec{v}(t)$ sont toujours perpendiculaires.



Vitesse (moyenne) :
$$\frac{\vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t}$$

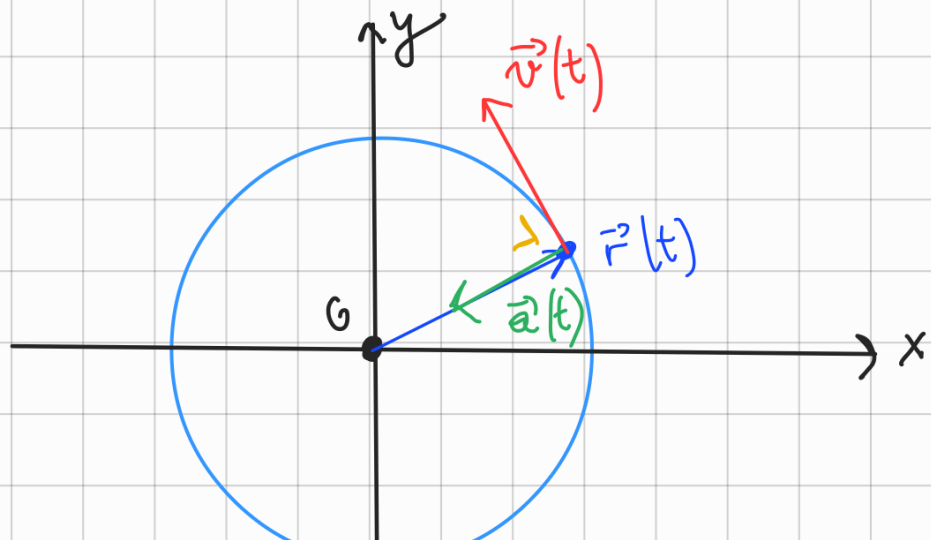


$\vec{v}(t)$ est tangent au cercle,
 c'est-à-dire que $\vec{v}(t)$ est
 perpendiculaire à $\vec{r}(t)$.

Quant est-il de l'accélération ?

On a montré que

$$\vec{a}(t) = -\omega^2 \vec{r}(t).$$



$\vec{a}(t)$ est perpendiculaire à $\vec{v}(t)$.

$\Rightarrow \vec{a}(t)$ est ~~centripète~~. ⚠ centripète

\vec{a} est sa norme :

$$a = \|\vec{a}\| = \omega^2 R.$$

" 3.6 " $\Rightarrow a = \omega^2 R = 3.6 g \quad g = 10 \text{ m/s}^2.$