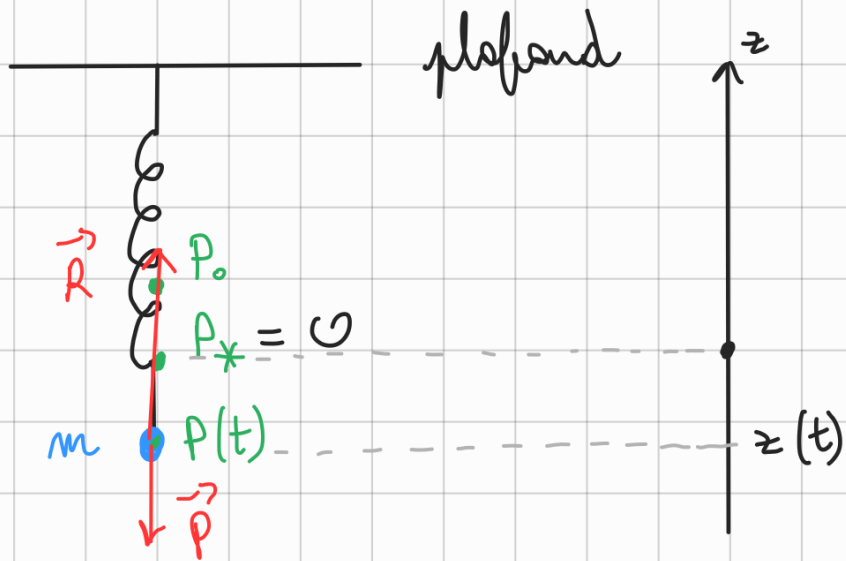


(30/10/2023)

B. Application dynamique



P_0 = position d'équilibre si $m = 0$

P_* = " " " si $m \neq 0$

$P(t)$ = position de la masse au cours du temps.

$$\vec{F} = \vec{R} + \vec{P} = m\vec{a}$$

But : comprendre comment ceci détermine la trajectoire.

$$\vec{R} + \vec{P} = -k \overrightarrow{P_0 P} + m\vec{g}$$

$$\overrightarrow{P_0 P} = \overrightarrow{P_0 P_*} + \overrightarrow{P_* P} \quad (\text{cf. addition des vecteurs})$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \vec{R} + \vec{P} &= -k(\overrightarrow{P_0 P_x} + \overrightarrow{P_x P}) + m\vec{g} \\ &= \underbrace{-k\overrightarrow{P_0 P_x}}_{\text{force de rappel si la masse}} - k\overrightarrow{P_x P} + m\vec{g} \end{aligned}$$

force de rappel si la masse est en $P_x \Rightarrow -k\overrightarrow{P_0 P_x} = -\vec{P} = -m\vec{g}$

$$= -k\overrightarrow{P_x P}$$

Conclusion : $\vec{F} = -k\overrightarrow{P_x P}$

$$\vec{F} = -k\overrightarrow{OP}$$

$$\Rightarrow F_z = -kz \quad (\text{composante suivant } z \text{ de } \vec{F}).$$

$m\vec{a} \rightarrow$ composante suivant z : mz'' .

On trouve l'équation suivante :

$$-kz = mz''$$

Ceci est une équation pour la fonction $z(t)$. "Equation différentielle".

Solution ?

$$z(t) = A \sin(\omega t + \theta_0)$$

$$z'(t) = \omega A \cos(\omega t + \theta_0)$$

$$\begin{aligned} z''(t) &= -\omega^2 A \sin(\omega t + \theta_0) \\ &= -\omega^2 z(t) \end{aligned}$$

On veut $-kz = mz''$

$$\Leftrightarrow z'' = -\frac{k}{m} z$$

On trouve que $z(t) = A \sin(\omega t + \theta_0)$

est une solution de l'équation différentielle si on fixe ω tel

que

$$\omega^2 = \frac{k}{m}.$$

" $\vec{F} = m\vec{a}$ " ne fixe pas les paramètres

A et θ_0 .

A et θ_0 sont choisis par l'expé-

rimentionem.

A = amplitude \rightarrow dépend d'où on se
"lache la masse".

θ_0 = phase ?

Comment peut-on la choisir ?

\rightarrow revient à choisir l'instant
initial.

$$z(t=0) = A \sin \theta_0$$

Si on veut choisir la position initiale

en t_0 plutôt que en $t=0$?

$$z(t_0) = A \sin(\omega t_0 + \theta_0)$$

$$\omega t_0 + \theta_0 = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \theta_0 = \frac{\pi}{2} - \omega t_0$$

$$\Rightarrow z(t) = A \sin\left(\omega t + \frac{\pi}{2} - \omega t_0\right)$$

$$= A \sin\left(\omega(t - t_0) + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$= A \cos(\omega(t - t_0)).$$

$$\sin\left(\alpha + \frac{\pi}{2}\right) = \cos(\alpha)$$

Remarque :

On sait que pour un mouvement harmonique, la période T vaut :

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\left[\sin(\omega(t + T) + \theta_0) = \sin(\omega t + \theta_0) \right]$$

La fréquence $\nu = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$.

Dans notre cas : $\omega^2 = k/m$.

Donc $\omega = \sqrt{k/m}$.

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Expérience : $m_0 = 112\text{g}$ $\Delta m = 20\text{g}$

n	$m = m_0 + n \Delta m$	T	T/\sqrt{m}
0	112g	9.195	2.75 $\sqrt{m/N}$
1	132g	9.975	2.74 $\sqrt{m/N}$
2	152g	10.695	2.74 $\sqrt{m/N}$
3	172g	11.355	2.74 $\sqrt{m/N}$

$$\frac{T}{\sqrt{m}} = \frac{2\pi}{\sqrt{k}} \quad \sqrt{k} = \frac{2\pi}{T/\sqrt{m}}$$

$$k = 4\pi^2 \frac{m}{T^2} = 5.27 \text{ N/m}.$$